

## Specifiche

### MODELLI

Codice	Alimentazione	Corrente	Potenza motore
AW5A6750	100 ÷ 120 Vca (monofase)	fino a 3,0 Arms ( picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10% )	fino a 750 W

### STADIO DI POTENZA

Internamente c'è un raddoppiatore di tensione in modo da fornire al motore una tensione doppia rispetto alla tensione di ingresso. Frequenza di chopper ultrasonica 40 kHz

### INTERFACCIA DI COMUNICAZIONE

EtherCAT oppure Ethernet (Modbus TCP/IP) oppure Profinet oppure Seriale (Modbus RTU) e CANbus

### INTERFACCE DI FEEDBACK

1 ingresso isolato per encoder incrementale 5V differential RS422 o 5V single-ended TTL/CMOS oppure per encoder assoluto 5V interfaccia BiSS-C o SSI

### SENSORE DI POSIZIONE

1 ingresso isolato per sensore di Hall 5V single-ended (TTL/CMOS)

### INTERFACCIA SCI

interfaccia SCI di servizio per configurazione e/o programmazione e debug in real time

### INGRESSI OPTOISOLATI

fino a 16 digitali

### USCITE OPTOISOLATE

fino a 12 digitali

### INGRESSI ANALOGICI

fino a 2 isolati

### USCITE ANALOGICHE

fino a 2 isolati

### INGRESSI STO OPTOISOLATI

ingressi Safe Torque Off SIL3/PLe

### PROTEZIONI DI SICUREZZA

sovra/sotto-tensione, sovra corrente, sovra temperatura, cortocircuito fase/fase e fase/terra

### TEMPERATURE

operative da 5°C a 50°C, di stoccaggio da -25°C a 55°C

### UMIDITA'

5% ÷ 85% non condensata

### GRADO DI PROTEZIONE

IP20

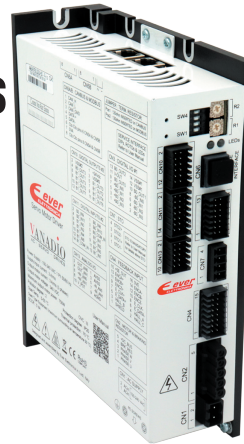
### CLASSE DI PROTEZIONE

Class I Equipment

## Servoazionamenti Brushless AC

**VANADIO**  
AC - SERVO - DRIVES

UL US



EtherCAT

Modbus TCP/IP

CANopen DS402

Modbus

PROFINET

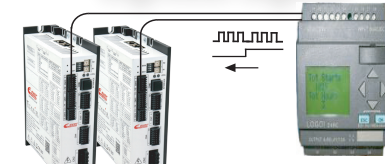
# AW5A6750

- Alimentazione in tensione alternata 120 Vac
- Ingressi encoder incrementale o assoluto e sensore di Hall
- Seriale di servizio per configurazione, programmazione e debug in real time
- Ingressi per Safe Torque Off SIL3/PLe (STO)
- Gestione resistenza di frenatura esterna
- Conformità con i più comuni PLC Masters presenti sul mercato
- Facilmente programmabile con ambiente di programmazione e3PLC Studio IDE
- Certificato UL recognized

**Ever**  
ELETTRONICA  
the clever drive

ELETTRONICA PER AUTOMAZIONE INDUSTRIALE  
Via del Commercio, 2/4 -9/11  
Loc. S. Grato - Z.I.  
26900 - LODI (LO) - Italy  
Tel. 0039 0371 412318 - Fax 0039 0371 412367  
email infoever@everelettronica.it  
www.everelettronica.it

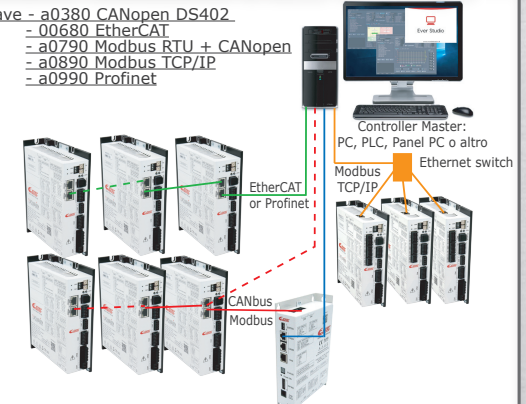
## Ingressi digitali



Controllore di altri costruttori

## Sistemi Multifase a Bus di campo

Modo Slave - a0380 CANopen DS402  
- 00680 EtherCAT  
- a0790 Modbus RTU + CANopen  
- a0890 Modbus TCP/IP  
- a0990 Profinet



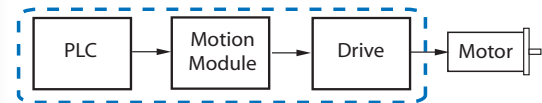
Controllo degli azionamenti tramite comandi da Controllore Master. Adatto per Sistemi Multifase. Integra tutte le Funzionalità del Modulo Power Motion che assicura perfetta sincronia tra gli Assi e Riduce il carico di Lavoro del Controllore Master.

## Sistema Stand-Alone

Programmabile dall'Utente - e3PLC- a0690 / a0790 / a0890 / a0990

eePLC integra PLC, Modulo di Movimento, Modulo di Processo e Azionamento in un Unico Dispositivo. L'interfaccia per PC e3PLC Studio è disponibile per programmare rapidamente e facilmente la macchina o le fasi di processo del dispositivo personalizzato.

Soluzione Tradizionale



Soluzione e3PLC



Il Gestore Atomic permette all'utente di accedere a tutte le funzionalità e le risorse del dispositivo e di gestire e sincronizzare il Modulo di Movimento e le risorse di altri azionamenti con ogni evento di processo.

Accesso a tutte le funzionalità avanzate del Modulo Power Motion.

**Modulo di Processo Realtime** integrato per applicazioni speciali:

- Etichettatura
- Camme
- Lavorazione Cavi
- Processi personalizzati dall'utente
- ecc.

## Configurazione e Programmazione

Strumenti Software per PC proprietari di Ever Elettronica per sviluppare, configurare e supervisionare ogni sistema in modo semplice e veloce.

### Configurazione a bus di campo (slave)



### Configurazione per IDE e3PLC (programmabile)



Gestione autonoma del firmware per l'esecuzione dell'**homing**, del movimento a target con quote relative o assolute e per la generazione dei profili di rampa

**Torque mode** per funzionamento con limitazioni di coppia

Controllo in velocità da ingressi digitali, ingressi analogici o bus di campo

**CAMMA elettronica** con programmazione avanzata dei profili direttamente all'interno dell'azionamento

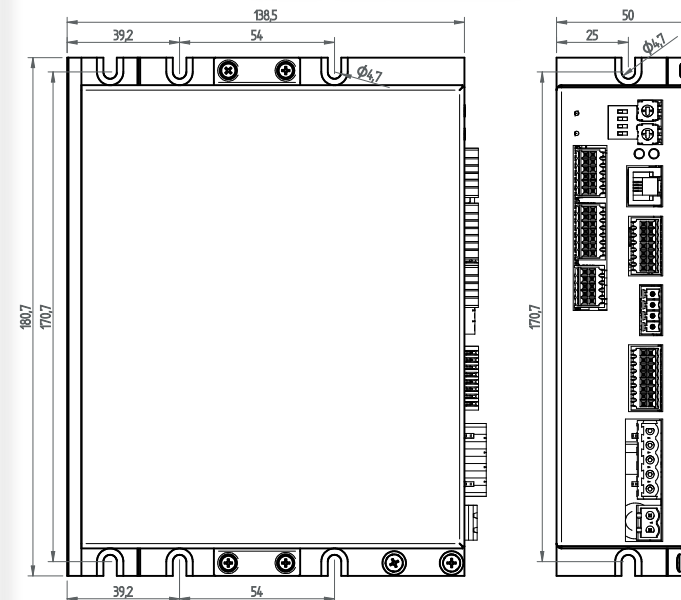
**Albero elettrico** da encoder o ingresso analogico con rapporto di inseguimento variabile (Electric Gear)

Ingressi ed uscite veloci per lo start & stop del motore e la sincronizzazione di eventi per applicazioni ad alta velocità di risposta, quali etichettatura, cercatacca, taglio al volo ecc.

Possibilità di sincronizzare i movimenti in sistemi multiasse anche senza bus di campo

Abilitazione e cambio al volo delle modalità di controllo del movimento

## Dati Meccanici



Modelli	Dimensioni (mm)			Peso (g.)
	H	L	W	
AW5A6750x2x1-20	180,7	138,5	50,0	800 circa

## Informazioni per Ordini degli Azionamenti AW5A6750

Codice d'ordine		Potenza		Risorse di Sistema														
Versioni	Config.	Alimentazione	Corrente	Ingressi digitali	Uscite digitali	Ingressi analogici	Uscite analogiche	Interfaccia	Ingressi STO	Interfaccia feedback	Interfaccia SCI	Modalità di controllo						
<b>Azionamenti Linea AW5A6750</b>																		
AW5A6750L221-20	a0380	100 ÷ 120 Vac (monofase)	fino a 3,0 Arms (picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10%)	4	3	--	--	CANbus CANopen e Seriale RS485 Modbus-RTU	Safe Torque OFF (STO)	Encoder incrementale o Encoder assoluto e Sensore di Hall	Interfaccia seriale di servizio per configurare, programmare ed effettuare debug in real time	CANopen DS402						
AW5A6750L2G1-20				16	12	2	2											
AW5A6750L221-20	a0790	Internamente c'è un raddoppiatore di tensione in modo da fornire al motore una tensione doppia rispetto alla tensione di ingresso.	fino a 3,0 Arms (picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10%)	4	3	--	--	Modbus (TCP/IP)				Safe Torque OFF (STO)	Encoder incrementale o Encoder assoluto e Sensore di Hall	Interfaccia seriale di servizio per configurare, programmare ed effettuare debug in real time	e3PLC CANbus oppure e3PLC Modbus-RTU			
AW5A6750L2G1-20				16	12	2	2											
AW5A6750E2G1-20	a0890	Internamente c'è un raddoppiatore di tensione in modo da fornire al motore una tensione doppia rispetto alla tensione di ingresso.	fino a 3,0 Arms (picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10%)	16	12	2	2	EtherCAT							Safe Torque OFF (STO)	Encoder incrementale o Encoder assoluto e Sensore di Hall	Interfaccia seriale di servizio per configurare, programmare ed effettuare debug in real time	e3PLC Ethernet (Modbus TCP/IP)
AW5A6750H221-20	a0680			4	3	--	--											
AW5A6750H221-20	a0690	Internamente c'è un raddoppiatore di tensione in modo da fornire al motore una tensione doppia rispetto alla tensione di ingresso.	fino a 3,0 Arms (picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10%)	4	3	--	--	Profinet	Safe Torque OFF (STO)	Encoder incrementale o Encoder assoluto e Sensore di Hall	Interfaccia seriale di servizio per configurare, programmare ed effettuare debug in real time							EtherCAT
AW5A6750T221-20	a0990			4	3	--	--											
AW5A6750T221-20	a0990	Internamente c'è un raddoppiatore di tensione in modo da fornire al motore una tensione doppia rispetto alla tensione di ingresso.	fino a 3,0 Arms (picco di 12 Arms per 1s max con DC max = 10%)	4	3	--	--	Profinet				Safe Torque OFF (STO)	Encoder incrementale o Encoder assoluto e Sensore di Hall	Interfaccia seriale di servizio per configurare, programmare ed effettuare debug in real time				e3PLC EtherCAT
AW5A6750T221-20	a0990			4	3	--	--											
<b>Kit per la configurazione e programmazione</b>																		
Codice	Descrizione																	
SW5_SERV00-SL	Kit interfaccia SCI per la configurazione con convertitori e cavi da seriale di servizio a RS485 e da RS485 a USB e di software Ever Studio.																	
SW5_SERV00-EE	Kit interfaccia SCI per la programmazione con convertitori e cavi da seriale di servizio a RS485 e da RS485 a USB e software e3PLC.																	