

Specifiche

ALIMENTAZIONE

Potenza: 12 ÷ 48 Vdc
Logica (opzionale): 12 ÷ 48 Vdc

CORRENTE DI FASE

fino a 4,2 Arms (6,0 Apeak)

FREQUENZA DI CHOPPER

ultrasonica 40kHz

INTERFACCIA DI COMUNICAZIONE

EtherCAT CoE con funzionalità DS402

INTERFACCIA SCI

interfaccia SCI di servizio per configurazione e debug in real time

INGRESSI OPTOISOLATI

4 ingressi digitali 5-24 Vcc NPN, PNP oppure Line-Driver 5 MHz

USCITE OPTOISOLATE

2 uscite digitali PNP, 24 Vcc - 100 mA 1 kHz

RISOLUZIONE PASSO EMULATA

Stepless Control Technology (65536 posizioni al giro)

PROTEZIONI DI SICUREZZA

sovra/sotto-tensione, sovra corrente, sovra temperatura, cortocircuito fase/fase e fase/terra

TEMPERATURE

operative da 0°C a 40°C, di stoccaggio da -25°C a 55°C

UMIDITA'

5% ÷ 85%

CLASSE DI PROTEZIONE

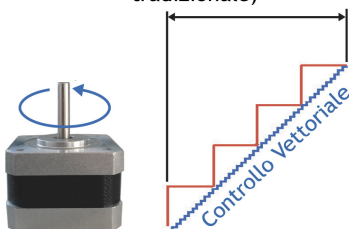
IP20

STANDARDS

Categoria C3 secondo lo standard EN 61800-3

CONTROLLO VETTORIALE

1.8° (1/4 micropasso di tipo tradizionale)



Azionamenti vettoriali a bus di campo EtherCAT per motori a passo a 2 fasi

TITANIO
VECTOR - STEPPER - DRIVES



EtherCAT



SW3 Titanio drivers

- EtherCAT (CoE) con funzionalità DS402 integrate
- Seriale di servizio per la configurazione ed il debug in real time
- Conforme ai più comuni PLC Master sul mercato
- Oscilloscopio integrato
- Controllo vettoriale, che assicura movimenti fluidi e silenziosi
- Alimentazione separata per logica e potenza
- Monitoraggio e storico degli allarmi
- Auto tuning dei parametri di controllo del motore

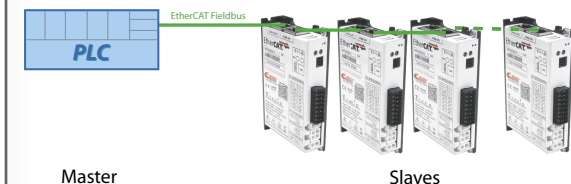
ever
e-MOTION SOLUTIONS

EVER Motion Solutions srl

Via del Commercio, 2/4 -9/11
Loc. S. Grato - Z.I.
26900 - LODI (LO) - Italy
Tel. 0039 0371 412318 - Fax 0039 0371 412367
email infoever@everelettronica.it
www.everelettronica.it

EtherCAT CoE DS402

- Modalità supportate:
 - Profile Position Mode
 - Velocity Mode
 - Homing Mode
 - Interpolated Position Mode
 - Cyclic Synchronous Position Mode,
 - Cyclic Synchronous Velocity Mode
- Supporto multiplo alle modalità Homing:
 - 1, 2, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 35, 37.
- Modalità di sincronizzazione:
 - Free Run
 - Synchronous with SM Event
 - Distributed Clocks
- Servizi di diagnostica:
 - EMCY
 - Diagnostica
- Tempo minimo del ciclo:
 - 500 microseconds
- Mapping Dinamico PDO
- Funzione Touch Probe
- Factor Group
- Mapping PDO residente all'interno dell'azionamento



Master

Slaves

Configurazione software

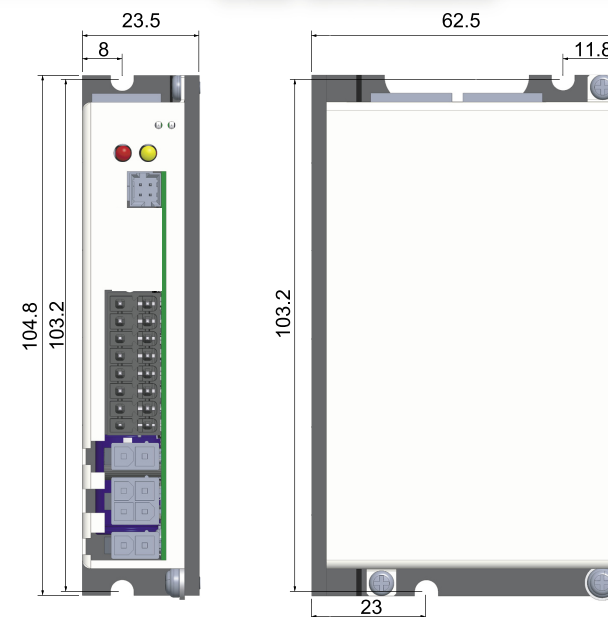
Configurazione c0680 bus di campo (slave)



Seriale di servizio SCI, per la configurazione ed il debug in real time, senza interrompere il lavoro dell'azionamento e del PLC.

L'azionamento è interfacciabile tramite bus di campo Ethercat.

Dati Meccanici



Modelli	Dimensioni (mm)			Peso (g.)
	A	L	P	
SW3D2042H241-0x	104,8	62,5	23,5	150 circa

Informazioni per Ordini degli Azionamenti SW3 EtherCAT

Codice d'ordine		Potenza			Risorse di sistema			Modalità di controllo	
Versioni	Config.	Alimentazione	Alimentazione Logica (opzionale)	Corrente	Ingressi Digitali	Uscite Digitali	Interfaccia	Interfaccia SCI	Modalità
SW3 Drives Line: 2042 Models									
SW3D2042H241-01	c0680	12 ÷ 48 Vcc	12 ÷ 48 Vcc	0 ÷ 4,2 Arms (0÷6,0 Apeak)	4	2	EtherCAT CoE con funzionalità DS402 integrate	Interfaccia seriale di servizio per configurazione e debug in real time	Modalità a bus di campo EtherCAT (Slave)

Kit di configurazione

Codice	Descrizione
SW3_SERV00-SL	Kit di comunicazione SCI con cavi da seriale di servizio ad RS485 e convertitore da RS485 ad USB e CD-Rom.